

Seminarium Katedry Robotyki i Mechatroniki

Lp.	Nazwisko	Temat
1.	E. Pawłuszewicz	Ewaluacja jednostki a ewaluacja pracownika PB
2.	L. Ambroziak	Sterowanie śmigłowcem czterowirnikowym w przypadku awarii jednego z zespołów napędowych
3.	M. Kondratiuk	Elektromagnetyczny układ do przesuwania środka ciężkości w dronie czterowirnikowym
4.	C. Kownacki	Adaptacyjne, asymetryczne lokalne pole potencjałowe poprawiające precyzję śledzenia pozycji przez nieholonomiczne bezzałogowe statki powietrzne w środowisku wietrznym
5.	M. Bogdan	Barwa powierzchni w diagnostyce łopatek turbiny gazowej
6.	T. Huścio	Projekt mechatronicznego zderzaka do pojazdów szynowych
7.	A. Koszewnik	Experimental studiem of a sliper gap of a self-resonance beam vibration-system with an MFC element as a parameter of an Energy harvesting systems
8.	A. Bożko	Optymalizacja algorytmu przełączania regulatora w locie grupowym
9.	K. Dzierżek	To nie jest projekt naukowy!!! - założenia
10.	M. Rećko	To nie jest projekt naukowy!!!-wyniki
11.	P. Ostapkowicz	Szacowanie niepewności wybranych algorytmów do diagnozowania wycieków z rurociągów przesyłowych cieczy
12.	R. Grądzki	Autorski parametryczny model diagnostyczny do diagnostyki maszyn wirnikowych w trakcie ich pracy
13.	B. Bartoszewicz	Badania eksperymentalne procesu oddychania pęknięcia wału z wykorzystaniem szybkiej kamery z obiektywem typu makro
14.	P. Burzyński	Przegląd robotów amorficznych
15.	M. Ostaszewski	Klasyfikator kaskadowy Haara jako narzędzie do szybkiej kalibracji kamery